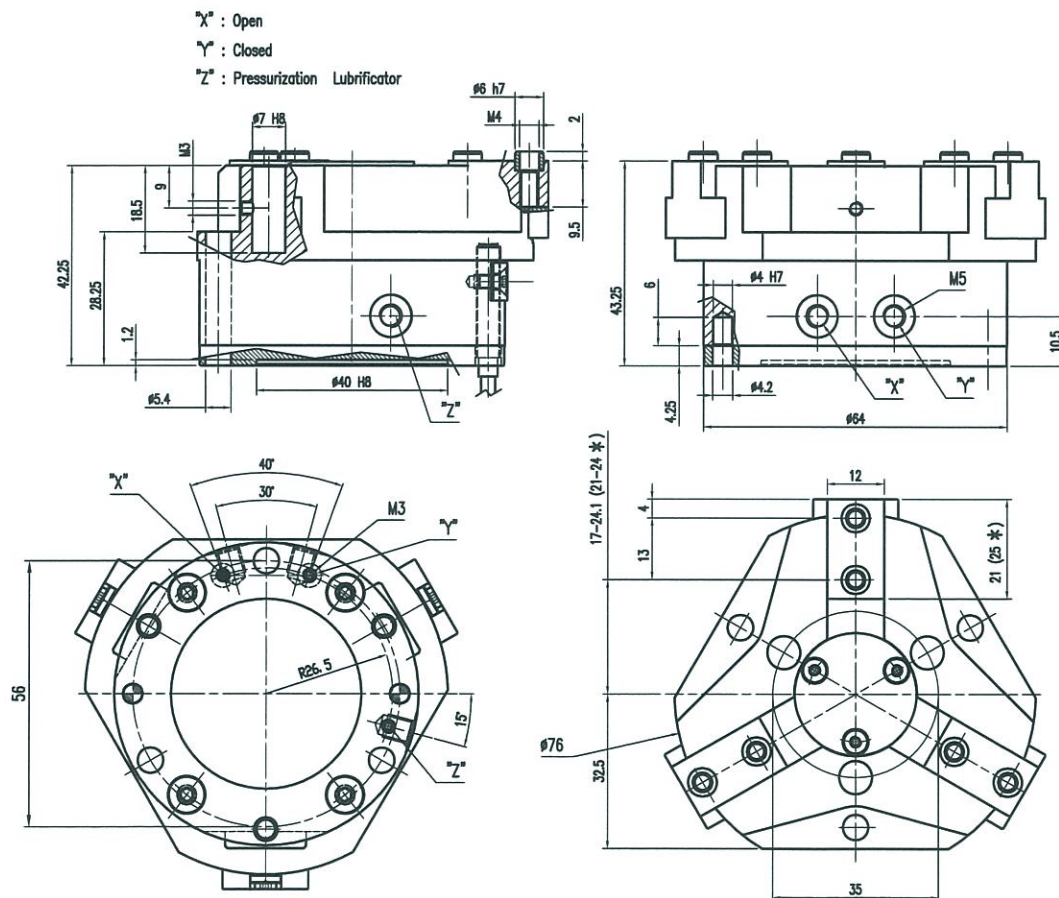


# PMP31-64

Cod. 500.111 corsa 7,1mm • stroke 7,1mm • course 7,1mm • Hub 7,1mm  
Cod. 500.115 corsa 3mm • stroke 3mm • course 3mm • Hub 3mm

## PINZA AUTOCENTRANTE A PIANI INCLINATI CON FUNZIONAMENTO PNEUMATICO

- SELF-CENTRING INCLINED PLANES GRIPPER POWERED BY A PNEUMATIC SYSTEM
- PINCE À CENTRAGE AUTOMATIQUE À PLANS INCLINÉ ALIMENTÉS PAR SYSTÈME PNEUMATIQUE
- SELBSTZENTRIERENDER PNEUMATIKGREIFER MIT SCHRÄGEN EBENEN



\* Cod. 500.115

# PMP31-64

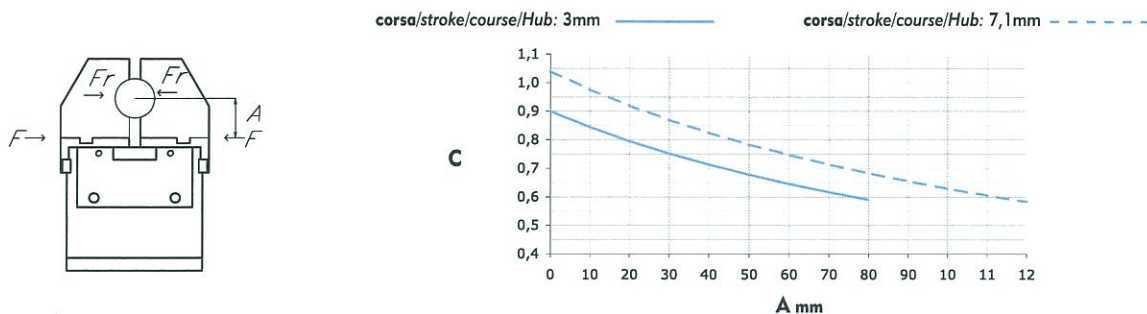
Cod. 500.111

Cod. 500.115



## Diagramma della forza di chiusura

• Clamping force diagram • Diagramme de la force de serrage • Vorspannkraftdiagramm



$$Fr = F \cdot C$$

Fr: forza di bloccaggio reale F: forza di bloccaggio teorica a piano zero C: Coefficiente di riduzione di forza

Fr: true gripping force F: theoretical gripping force in the zero plane C: force reduction coefficient

Fr: force de blocage réelle F: force de blocage théorique C: coefficient de réduction de force

Fr: Ist-Vorspannkraft F: Theoretische Vorspannkraft C: Kraftreduzierungsindex

Corso per griffa (mm)	7,1	3
Volume aria per chiusura e apertura (cm <sup>3</sup> )	26	26
Forza teorica di chiusura a 8 bar (N)	1365	3150
Massima pressione di utilizzo (bar)	8	8
Peso trasportabile (Kg)	4,50	8
Momento d'inerzia (Kg cm <sup>2</sup> )	8	8
Lunghezza massima dito di presa (mm)	120	80
Ripetibilità (mm)	0,01	0,01
Massa (kg)	0,42	0,42
Temperatura di esercizio (°C)	5-60	5-60

Cod. 500.111

Cod. 500.115

Jaw stroke (mm)	7,1	3
Closing and opening air volume (cm <sup>3</sup> )	26	26
Theoretical gripping force at 8 bar (N)	1365	3150
Maximum operating pressure (bar)	8	8
Transportable weight (Kg)	4,50	8
Moment of inertia (Kg cm <sup>2</sup> )	8	8
Maximum length of gripper finger (mm)	120	80
Repeatability (mm)	0,01	0,01
Weight (kg)	0,42	0,42
Operating Temperature (°C)	5-60	5-60

Cod. 500.111

Cod. 500.115

Course par griffe (mm)	7,1	3
Volume d'air pour fermeture et ouverture (cm <sup>3</sup> )	26	26
Force théorique de fermeture à 8 bar (N)	1365	3150
Pression maxi d'utilisation (bar)	8	8
Poids transportable (Kg)	4,50	8
Moment d'inertie (Kg cm <sup>2</sup> )	8	8
Longueur maximum du doigt de préhension	120	80
Répétabilité (mm)	0,01	0,01
Poids (kg)	0,42	0,42
Température de service (°C)	5-60	5-60

Cod. 500.111

Cod. 500.115

Greiferhub (mm)	7,1	3
Luftvolumen zum Schließen und Öffnen (cm <sup>3</sup> )	26	26
Theoretische Schliesskraft bei 8 bar (N)	1365	3150
Maximaler Betriebsdruck (bar)	8	8
Tragkraft (Kg)	4,50	8
Trägheitsmoment (Kg cm <sup>2</sup> )	8	8
Maximale Länge des Greiferfingers (mm)	120	80
Wiederholgenauigkeit (mm)	0,01	0,01
Masse (kg)	0,42	0,42
Betriebstemperatur (°C)	5-60	5-60

Cod. 500.111

Cod. 500.115

## Tabella di conversione

• Conversions

1 mm	0,0394 in
1 Kg	2,2 lbs
1 bar	14,7 psi
1 N	0,224820 lbs

## Accessori

• Accessories • Accessoires • Zubehör

Sensore induttivo Inductive sensor Capteur d'induction Induktionssensor	Dita di presa Gripper finger Doigt de préhension Greiferfinger
<b>Cod. 802.001</b>	<b>Cod. 800.124</b>



# PMP31-100

Cod. 500.116 corsa 10,3mm • stroke 10,3mm • course 10,3mm • Hub 10,3mm

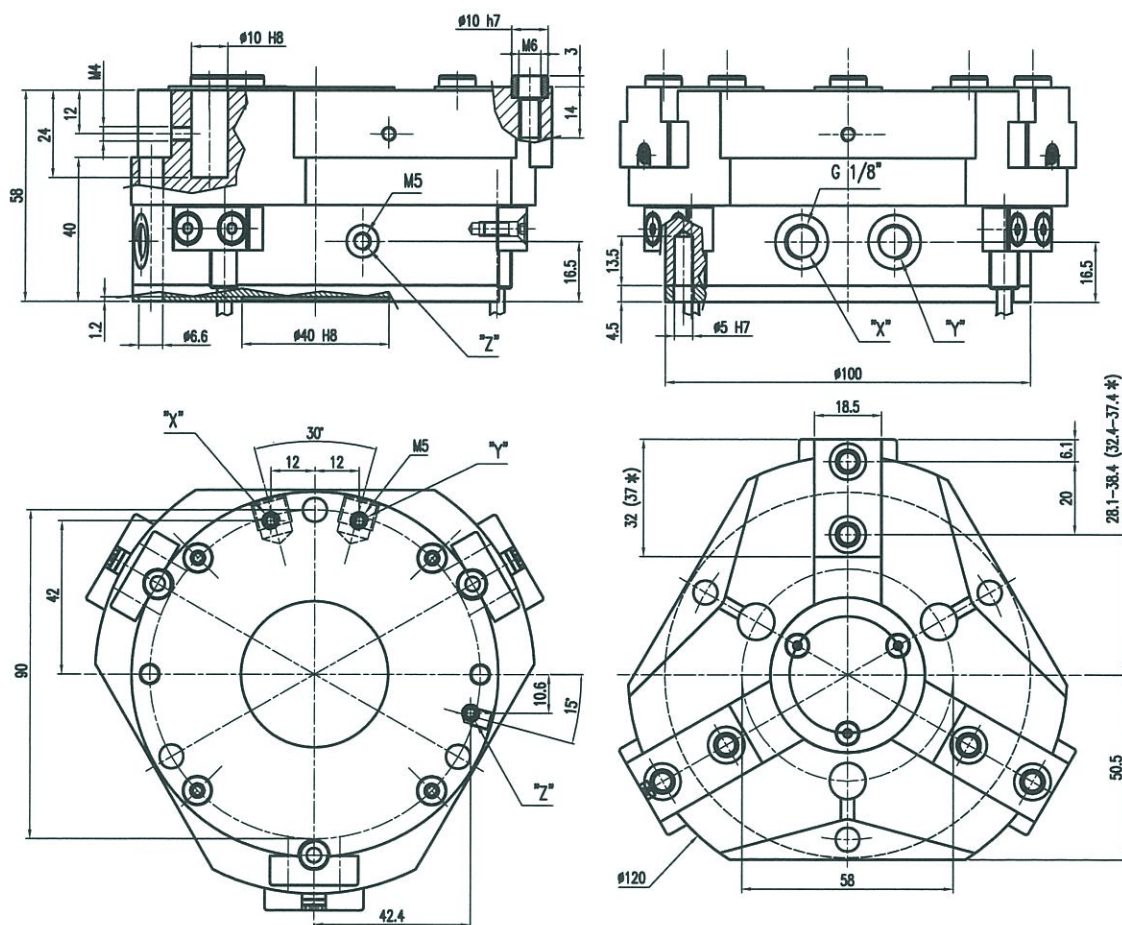
Cod. 500.117 corsa 5mm • stroke 5mm • course 5mm • Hub 5mm

## PINZA AUTOCENTRANTE A PIANI INCLINATI CON FUNZIONAMENTO PNEUMATICO

- SELF-CENTRING INCLINED PLANES GRIPPER POWERED BY A PNEUMATIC SYSTEM
- PINCE À CENTRAGE AUTOMATIQUE À PLANS INCLINÉ ALIMENTÉS PAR SYSTÈME PNEUMATIQUE
- SELBSTZENTRIERENDER PNEUMATIKGREIFER MIT SCHRÄGEN EBENEN

"X" : Apre - Open - Ouvrir - Abrir  
"Y" : Chiude - Closed - Fermer - Cerrar

"Z" : Pressurizzazione - Pressurization - Pressurisation - Pressurización  
Ingrassatore - Lubrificatore - Graisseur - Engrasador



\* Cod. 500.117



# PMP31-100

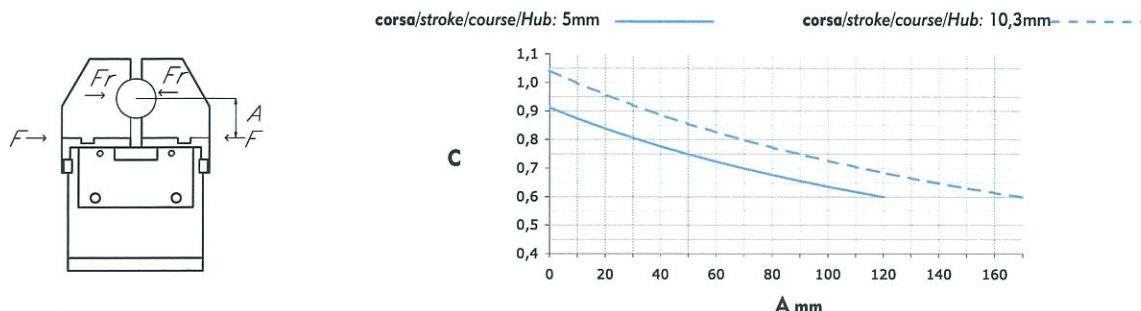
Cod. 500.116

Cod. 500.117



## Diagramma della forza di chiusura

• Clamping force diagram • Diagramme de la force de serrage • Vorspannkraftdiagramm



$$F_r = F \cdot C$$

**Fr:** forza di bloccaggio reale **F:** forza di bloccaggio teorica a piano zero **C:** Coefficiente di riduzione di forza

**Fr:** true gripping force **F:** theoretical gripping force in the zero plane **C:** force reduction coefficient

**Fr:** force de blocage réelle **F:** force de blocage théorique **C:** coefficient de réduction de force

**Fr:** Ist-Vorspannkraft **F:** Theoretische Vorspannkraft **C:** Kraftreduzierungsindex

Corso per griffa (mm)	10,3	5
Volume aria per chiusura e apertura (cm <sup>3</sup> )	96,65	96,95
Forza teorica di chiusura a 8 bar (N)	3515	7295
Massima pressione di utilizzo (bar)	8	8
Peso trasportabile (Kg)	12,30	20
Momento d'inerzia (Kg cm <sup>2</sup> )	41	41
Lunghezza massima dito di presa (mm)	170	120
Ripetibilità (mm)	0,01	0,01
Massa (kg)	1,39	1,39
Temperatura di esercizio (°C)	5-60	5-60

**Cod. 500.116**

**Cod. 500.117**

Jaw stroke (mm)	10,3	5
Closing and opening air volume (cm <sup>3</sup> )	96,65	96,95
Theoretical gripping force at 8 bar (N)	3515	7295
Maximum operating pressure (bar)	8	8
Transportable weight (Kg)	12,30	20
Moment of inertia (Kg cm <sup>2</sup> )	41	41
Maximum length of gripper finger (mm)	170	120
Repeatability (mm)	0,01	0,01
Weight (kg)	1,39	1,39
Operating Temperature (°C)	5-60	5-60

**Cod. 500.116**

**Cod. 500.117**

Course par griffe (mm)	10,3	5
Volume d'air pour fermeture et ouverture (cm <sup>3</sup> )	96,65	96,95
Force théorique de fermeture à 8 bar (N)	3515	7295
Pression maxi d'utilisation (bar)	8	8
Poids transportable (Kg)	12,30	20
Moment d'inertie (Kg cm <sup>2</sup> )	41	41
Longueur maximum du doigt de préhension	170	120
Répétabilité (mm)	0,01	0,01
Poids (kg)	1,39	1,39
Température de service (°C)	5-60	5-60

**Cod. 500.116**

**Cod. 500.117**

Greiferhub (mm)	10,3	5
Luftvolumen zum Schließen und Öffnen (cm <sup>3</sup> )	96,65	96,95
Theoretische Schliesskraft bei 8 bar (N)	3515	7295
Maximaler Betriebsdruck (bar)	8	8
Tragkraft (Kg)	12,30	20
Trägheitsmoment (Kg cm <sup>2</sup> )	41	41
Maximale Länge des Greiferfingers (mm)	170	120
Wiederholgenauigkeit (mm)	0,01	0,01
Masse (kg)	1,39	1,39
Betriebstemperatur (°C)	5-60	5-60

**Cod. 500.116**

**Cod. 500.117**

## Tabella di conversione

• Conversions

1 mm	0,0394 in
1 Kg	2,2 lbs
1 bar	14,7 psi
1 N	0,224820 lbs

## Accessori

• Accessories • Accessoires • Zubehör

Sensore induttivo Inductive sensor Capteur d'induction Induktionssensor	Dita di presa Gripper finger Doigt de préhension Greiferfinger
<b>Cod. 802.001</b>	<b>Cod. 800.110</b>



# PMP31-125

Cod. 500.118 corsa 12,5mm • stroke 12,5mm • course 12,5mm • Hub 12,5mm

Cod. 500.119 corsa 6mm • stroke 6mm • course 6mm • Hub 6mm

## PINZA AUTOCENTRANTE A PIANI INCLINATI CON FUNZIONAMENTO PNEUMATICO

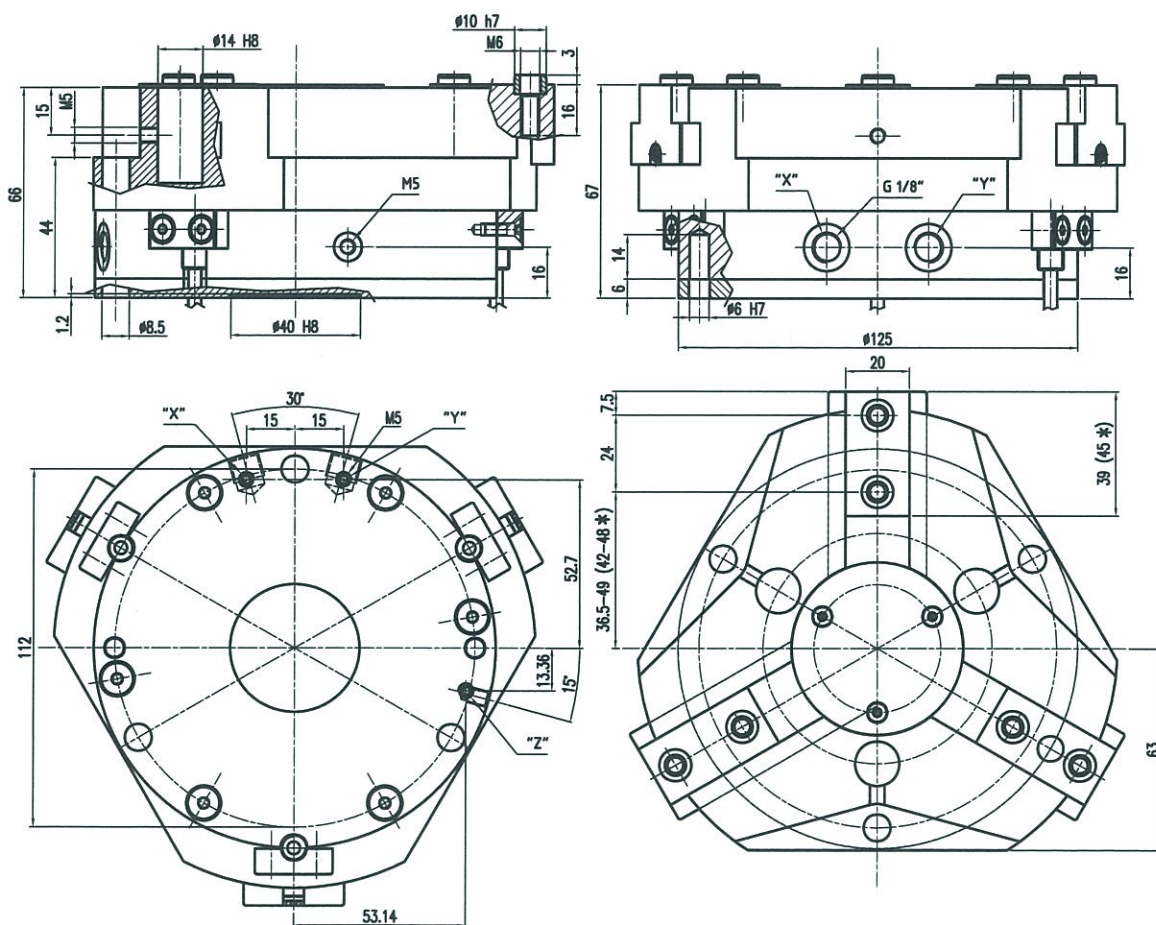
- SELF-CENTRING INCLINED PLANES GRIPPER POWERED BY A PNEUMATIC SYSTEM
- PINCE À CENTRAGE AUTOMATIQUE À PLANS INCLINÉ ALIMENTÉS PAR SYSTÈME PNEUMATIQUE
- SELBSTZENTRIERENDER PNEUMATIKGREIFER MIT SCHRÄGEN EBENEN

"X" : Apre - Open - Ouvrir - Abrir

"Y" : Chiude - Closed - Fermer - Cerrar

"Z" : Pressurizzazione - Pressurization - Pressurisation - Pressurización

Ingrassatore - Lubrificatore - Graisseur - Engrassador



\* Cod. 500.119



# PMP31-125

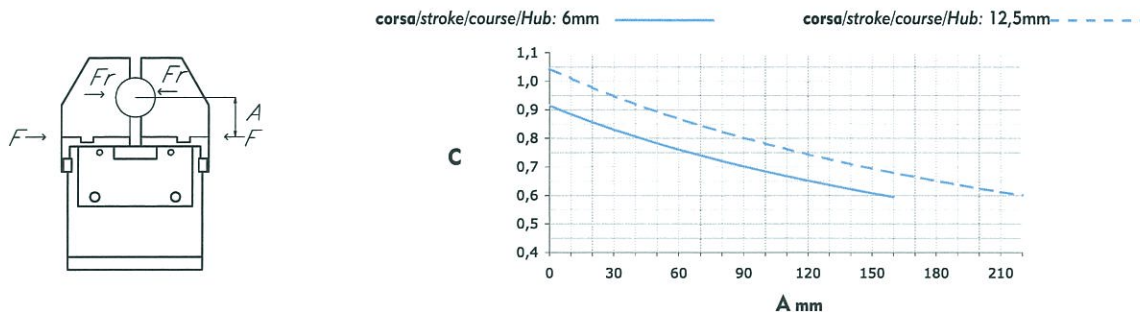
Cod. 500.118

Cod. 500.119



## Diagramma della forza di chiusura

• Clamping force diagram • Diagramme de la force de serrage • Vorspannkraftdiagramm



$$Fr = F \cdot C$$

Fr: forza di bloccaggio reale F: forza di bloccaggio teorica a piano zero C: Coefficiente di riduzione di forza

Fr: true gripping force F: theoretical gripping force in the zero plane C: force reduction coefficient

Fr: force de blocage réelle F: force de blocage théorique C: coefficient de réduction de force

Fr: Ist-Vorspannkraft F: Theoretische Vorspannkraft C: Kraftreduzierungsindex

Corsa per griffa (mm)	12,5	6
Volume aria per chiusura e apertura (cm <sup>3</sup> )	161,2	161,2
Forza teorica di chiusura a 8 bar (N)	4835	10042
Massima pressione di utilizzo (bar)	8	8
Peso trasportabile (Kg)	17,50	29
Momento d'inerzia (Kg cm <sup>2</sup> )	97	97
Lunghezza massima dito di presa (mm)	220	130
Ripetibilità (mm)	0,01	0,01
Massa (kg)	2,40	2,40
Temperatura di esercizio (°C)	5-60	5-60

Cod. 500.118

Cod. 500.119

Jaw stroke (mm)	12,5	6
Closing and opening air volume (cm <sup>3</sup> )	161,2	161,2
Theoretical gripping force at 8 bar (N)	4835	10042
Maximum operating pressure (bar)	8	8
Transportable weight (Kg)	17,50	29
Moment of inertia (Kg cm <sup>2</sup> )	97	97
Maximum length of gripper finger (mm)	220	130
Repeatability (mm)	0,01	0,01
Weight (kg)	2,40	2,40
Operating Temperature (°C)	5-60	5-60

Cod. 500.118

Cod. 500.119

Course par griffe (mm)	12,5	6
Volume d'air pour fermeture et ouverture (cm <sup>3</sup> )	161,2	161,2
Force théorique de fermeture à 8 bar (N)	4835	10042
Pression maxi d'utilisation (bar)	8	8
Poids transportable (Kg)	17,50	29
Moment d'inertie (Kg cm <sup>2</sup> )	97	97
Longueur maximum du doigt de préhension	220	130
Répétabilité (mm)	0,01	0,01
Poids (kg)	2,40	2,40
Température de service (°C)	5-60	5-60

Cod. 500.118

Cod. 500.119

Greiferhub (mm)	12,5	6
Luftvolumen zum Schließen und Öffnen (cm <sup>3</sup> )	161,2	161,2
Theoretische Schliesskraft bei 8 bar (N)	4835	10042
Maximaler Betriebsdruck (bar)	8	8
Tragkraft (Kg)	17,50	29
Trägheitsmoment (Kg cm <sup>2</sup> )	97	97
Maximale Länge des Greiferfingers (mm)	220	130
Wiederholgenauigkeit (mm)	0,01	0,01
Masse (kg)	2,40	2,40
Betriebstemperatur (°C)	5-60	5-60

Cod. 500.118

Cod. 500.119

## Tabella di conversione

• Conversions

1 mm	0,0394 in
1 Kg	2,2 lbs
1 bar	14,7 psi
1 N	0,224820 lbs

## Accessori

• Accessories • Accessoires • Zubehör

Sensore induttivo Inductive sensor Capteur d'induction Induktionssensor	Dita di presa Gripper finger Doigt de préhension Greiferfinger
Cod. 802.001	Cod. 800.111